

59. Darstellungswechsel

Natürlich ist es möglich eine Ebene, die in einer bestimmten Form gegeben ist in die beiden anderen Darstellungsformen umzuwandeln:

$$E: \vec{x} = \vec{p} + s \cdot \vec{r}_1 + t \cdot \vec{r}_2 \quad (\text{Parameterform})$$

$$E: (\vec{x} - \vec{p}) \cdot \vec{n} = 0 \quad (\text{Normalenform})$$

$$E: n_1 x + n_2 y + n_3 z = d \quad (\text{Koordinatenform})$$

Umwandlung Parameterform in Normalenform:

$$\left. \begin{array}{l} E: \vec{x} = \vec{p} + s \cdot \vec{r}_1 + t \cdot \vec{r}_2 \\ E: (\vec{x} - \vec{p}) \cdot \vec{n} = 0 \end{array} \right\} \text{der Vektor } \vec{p} \text{ ist bereits gegeben!}$$

Berechnung des Vektors \vec{n} mithilfe des Kreuzproduktes! $\vec{r}_1 \times \vec{r}_2 = \vec{n}$

Beispiel:

$$E: \vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$\vec{r}_1 \times \vec{r}_2 = \vec{n}$

$$\begin{array}{r} \hline -1 \quad 0 \\ 1 \quad \times \quad 2 \\ 0 \quad \times \quad 1 \\ -1 \quad \times \quad 0 \\ 1 \quad \times \quad 2 \\ \hline 0 \quad \hline \end{array}$$

$$\vec{n} = \begin{pmatrix} 1 \cdot 1 - 0 \cdot 2 \\ 0 \cdot 0 - (-1) \cdot 1 \\ -1 \cdot 2 - 1 \cdot 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 - 0 \\ 0 + 1 \\ -2 - 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$E: \left(\vec{x} - \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} = 0$$

Parameterform in Koordinatenform

$$E: \vec{x} = \vec{p} + s \cdot \vec{r}_1 + t \cdot \vec{r}_2$$

$$E: n_1 x + n_2 y + n_3 z = d$$

Beispiel:

$$E: \vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$1. \vec{r}_1 \times \vec{r}_2 = \vec{n}$$

$$\begin{array}{ccc} \hline -1 & & 2 \\ 0 & \times & 3 \\ 2 & & 1 \\ -1 & \times & 2 \\ 0 & \times & 3 \\ \hline 2 & & \hline \end{array}$$

$$\vec{n} = \begin{pmatrix} 0 \cdot 1 - 2 \cdot 3 \\ 2 \cdot 2 - (-1) \cdot 1 \\ -1 \cdot 3 - 0 \cdot 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 - 6 \\ 4 + 1 \\ -3 - 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 \\ 5 \\ -3 \end{pmatrix}$$

2. Einsetzen in Rohbau der Koordinatenform:

$$-6x_1 + 5x_2 - 3x_3 = d$$

3. \vec{p} (von Parameterform) für x, y und z einsetzen und d berechnen:

$$-6 \cdot 1 + 5 \cdot 2 - 3 \cdot 2 = d$$

$$-6 + 10 - 6 = d$$

$$-2 = d$$

$$\rightarrow -6x_1 + 5x_2 - 3x_3 = -2$$

Normalenform in Parameterform

$$\begin{aligned} E: (\vec{x} - \vec{p}) \cdot \vec{n} &= 0 \\ E: \vec{x} &= \vec{p} + s \cdot \vec{r}_1 + t \cdot \vec{r}_2 \end{aligned} \quad \left. \vphantom{\begin{aligned} E: (\vec{x} - \vec{p}) \cdot \vec{n} &= 0 \\ E: \vec{x} &= \vec{p} + s \cdot \vec{r}_1 + t \cdot \vec{r}_2 \end{aligned}} \right\} \text{der Vektor } \vec{p} \text{ ist bereits gegeben!}$$

Um die fehlenden Richtungsvektoren zu berechnen, benutzt du den Normalenvektor und suchst zwei Lösungen der Gleichung: $\vec{n} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0$
Dabei sind die Lösungen für $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ die gesuchten Richtungsvektoren der Parameterform.

Beispiel:

$$\left(\vec{x} - \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = 0 \quad \text{Es gilt: } \vec{n} \cdot \vec{r} = 0$$

\uparrow \vec{n}

\uparrow gesucht $\rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$

1. Berechnung von \vec{r}_1 & \vec{r}_2 :

$$\vec{n} \cdot \vec{r} = 0 \rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0$$

$$y = z = 1 \quad \begin{array}{l} 1x + 0y - 1z = 0 \\ 1x + 0 \cdot 1 - 1 \cdot 1 = 0 \\ x - 1 = 0 \quad | +1 \\ x = 1 \end{array} \rightarrow \vec{r}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$y = 4, z = 2 \quad \begin{array}{l} 1x + 0 \cdot 4 - 1 \cdot 2 = 0 \\ x - 2 = 0 \quad | +2 \\ x = 2 \end{array} \rightarrow \vec{r}_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow E: \vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Hinweis: Die Richtungsvektoren dürfen keine Vielfache und auch nicht der Nullvektor sein. Wenn das der Fall ist, ermittle eine andere Vektoren, indem du andere Zahlen frei setzt!

Koordinatenform in Normalenform

$$E: n_1 x + n_2 y + n_3 z = d$$

$$E: (\vec{x} - \vec{p}) \cdot \vec{n} = 0$$

Beispiel:

$$2x + 3y - 1z = 4$$

$$\hookrightarrow \vec{n} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Berechnung von \vec{p} :

$$y = z = 1$$

$$2x + 3 \cdot 1 - 1 \cdot 1 = 4$$

$$2x + 3 - 1 = 4$$

$$2x + 2 = 4 \quad | -2$$

$$2x = 2 \quad | :2$$

$$x = 1 \quad \rightarrow \quad \vec{p} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$E: \left(\vec{x} - \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} = 0$$

Koordinatenform in Parameterform

$$E: n_1 x + n_2 y + n_3 z = d$$

$$E: \vec{x} = \vec{p} + s \cdot \vec{r}_1 + t \cdot \vec{r}_2$$

Hierzu suchst du drei Lösungen der Koordinatenform. Diese Lösungen sind Punkte, die auf der Ebene liegen und mithilfe der du anschließend die Parameterform aufstellen kannst!

Beispiel:

$$x + 2y - 4z = 10$$

1.) $y=1$ & $z=1$:

$$x + 2 \cdot 1 - 4 \cdot 1 = 10$$

$$x + 2 - 4 = 10$$

$$x - 2 = 10 \quad | +2$$

$$x = 12$$

$$\rightarrow P_1(12|1|1)$$

2.) $x=2$ & $y=1$:

$$2 + 2 \cdot 1 - 4z = 10$$

$$2 + 2 - 4z = 10$$

$$4 - 4z = 10 \quad | -4$$

$$-4z = 6 \quad | :(-4)$$

$$z = -1,5$$

$$\rightarrow P_2(2|1|-1,5)$$

3.) $y=2$ & $z=0$:

$$x + 2 \cdot 2 - 4 \cdot 0 = 10$$

$$x + 4 = 10 \quad | -4$$

$$x = 6$$

$$\rightarrow P_3(6|2|0)$$

→ Parameterform aufstellen: $E: \vec{x} = \overrightarrow{OP_1} + s \cdot \overrightarrow{P_1P_2} + t \cdot \overrightarrow{P_1P_3}$

$$E: \vec{x} = \begin{pmatrix} 12 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + s \cdot \left[\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1,5 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 12 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right] + t \cdot \left[\begin{pmatrix} 6 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 12 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right]$$

→ Parameterform: $E: \vec{x} = \begin{pmatrix} 12 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} -10 \\ 0 \\ -2,5 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} -6 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

Hinweis: Die Richtungsvektoren dürfen keine Vielfache sein.

Wenn das der Fall ist, ermittle einen anderen Punkt, in dem du andere Zahlen frei setzt!

Normalenform in Koordinatenform

$$E: (\vec{x} - \vec{p}) \cdot \vec{n} = 0$$

$$E: n_1 x + n_2 y + n_3 z = d$$

) ausmultiplizieren

Beispiel:

$$\left(\vec{x} - \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right) \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = 0$$

$$\left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right) \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = 0$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \quad \left| + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right.$$

$$0x - 1y + 1z = 1 \cdot 0 + 1 \cdot (-1) + (-1) \cdot 1$$

$$-y + z = 0 - 1 - 1$$

$$-y + z = -2$$

Aufgabe:

$$E: (\vec{x} - \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}) \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = 0$$

← siehe Meeting!

Aufgabe:

Wandel die Parameterform in beide anderen Darstellungsformen um:

$$E: \vec{x} = \begin{pmatrix} 5 \\ 6 \\ 5 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$